

同济大学课程考核试卷（A 卷）答案

2006— 2007 学年第一学期

命题教师签名：

审核教师签名：

课号：

课名：工程力学

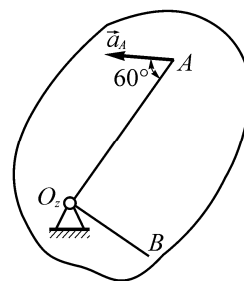
考试考查：

此卷选为：期中考试()、期终考试()、重考()试卷

年级_____专业_____学号_____姓名_____得分_____

一、 填空题（每题 5 分，共 30 分）

1 刚体绕 O_z 轴转动，在垂直于转动轴的某平面上有 A, B 两点，已知 $O_z A = 2O_z B$ ，某瞬时 $a_A = 10\text{m/s}^2$ ，方向如图所示。则此时 B 点加速度的大小为_____（方向要在图上表示出来）。



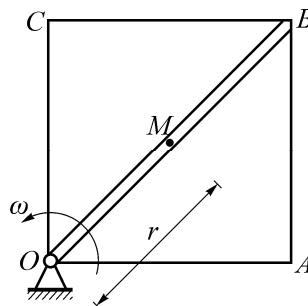
答： 5m/s^2 ；

[4 分]

与 $O_z B$ 成 60 度角。

[5 分]

2 刻有直槽 OB 的正方形板 $OABC$ 在图示平面内绕 O 轴转动，点 M 以 $r = OM = 50t^2$ (r 以 mm 计) 的规律在槽内运动，若 $\omega = \sqrt{2}t$ (ω 以 rad/s 计)，则当 $t = 1\text{s}$ 时，点 M 的相对加速度的大小为_____；牵连加速度的大小为_____。科氏加速度为_____，方向应在图中画出。

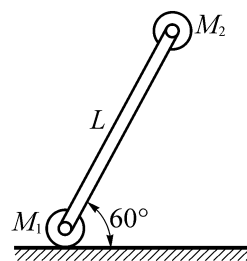


答： 0.1m/s^2 ； 1.6248m/s^2 。 $0.2\sqrt{2}\text{m/s}^2$ (图略)； [4 分]

方向垂直 OB ，指向左上方。

[5 分]

3 质量分别为 $m_1 = m$ ， $m_2 = 2m$ 的两个小球 M_1, M_2 用长为 L 而重量不计的刚杆相连。现将 M_1 置于光滑水平面上，且 $M_1 M_2$ 与水平面成 60° 角。则当无初速释放， M_2 球落地时， M_1 球移动的水平距离为_____。



(1) $\frac{L}{3}$ ；

(2) $\frac{L}{4}$ ；

(3) $\frac{L}{6}$ ；

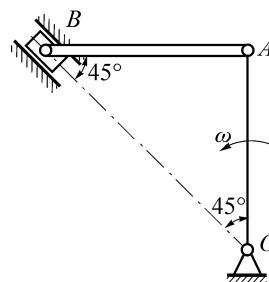
(4) 0。

答：(1)。

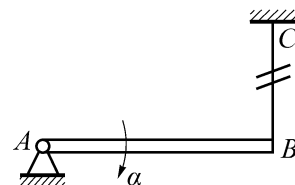
4 已知 $OA=AB=L$, ω =常数, 均质连杆 AB 的质量为 m , 曲柄 OA , 滑块 B 的质量不计。则图示瞬时, 相对于杆 AB 的质心 C 的动量矩的大小为

_____。

答: $L_C = \frac{mL^2\omega}{12}$, (顺时针方向)。



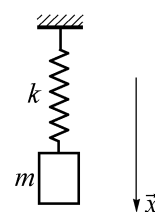
5 均质细杆 AB 重 P , 长 L , 置于水平位置, 若在绳 BC 突然剪断瞬间有角加速度 α , 则杆上各点惯性力的合力的大小为_____, 作用点的位置在离 A 端_____处, 并在图中画出该惯性力。



答: $\frac{PL\alpha}{2g}$, 铅直向上 ; [2.5 分]

$\frac{2L}{3}$ (图略)。 [5 分]

6 铅垂悬挂的质量—弹簧系统, 其质量为 m , 弹簧刚度系数为 k , 若坐标原点分别取在弹簧静伸长处和未伸长处, 则质点的运动微分方程可分别写成 _____ 和 _____。



答: $m\ddot{x} + kx = 0$;

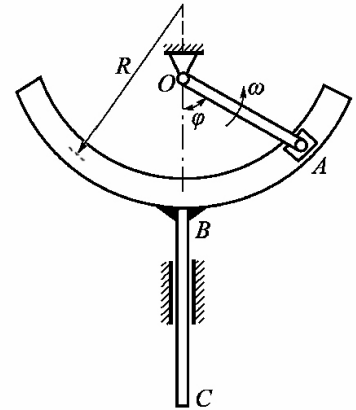
[2.5 分]

$m\ddot{x} + kx = mg$ 。

[5 分]

二、 计算题 (10 分)

图示系统中，曲柄 OA 以匀角速度 ω 绕 O 轴转动，通过滑块 A 带动半圆形滑道 BC 作铅垂平动。已知： $OA = r = 10 \text{ cm}$ ， $\omega = 1 \text{ rad/s}$ ， $R = 20 \text{ cm}$ 。试求 $\varphi = 60^\circ$ 时杆 BC 的加速度。



解：

动点：滑块 A ，动系：滑道 BC ，牵连平动

由正弦定理得： $\beta = 34.34^\circ$

$$\begin{aligned}\bar{v}_A &= \bar{v}_A^e + \bar{v}_A^r \\ \frac{v_A^e}{\sin \beta} &= \frac{v_A^r}{\sin 30^\circ} = \frac{v_A}{\sin 115.66^\circ} \\ v_A^r &= \frac{v_A}{2 \sin 115.66^\circ} = 5.55 \text{ cm/s}\end{aligned}$$

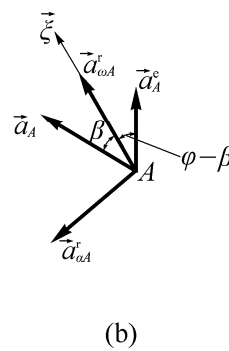
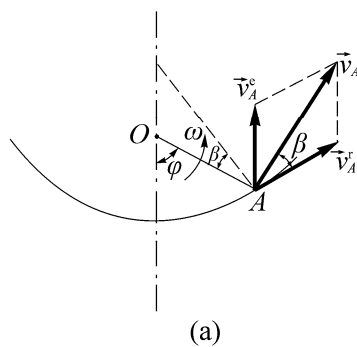
[5 分]

$$\bar{a}_A = \bar{a}_A^e + \bar{a}_{\omega A}^r + \bar{a}_{\alpha A}^r$$

向 ζ 方向投影：

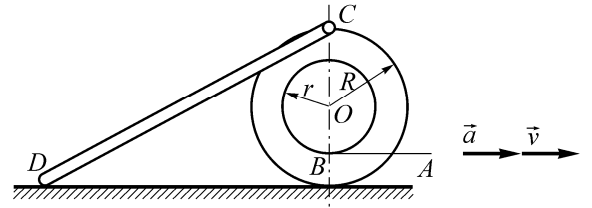
$$\begin{aligned}a_A \cos \beta &= a_{\omega A}^r + a_A^e \cos (\varphi - \beta) \\ a_A^e &= \frac{a_A \cos \beta - a_{\omega A}^r}{\cos(\varphi - \beta)} \\ &= 7.45 \text{ cm/s}^2\end{aligned}$$

[10 分]



三、计算题（15 分）

图示半径为 R 的绕线轮沿固定水平直线轨道作纯滚动，杆端点 D 沿轨道滑动。已知：轮轴半径为 r ，杆 CD 长为 $4R$ ，线段 AB 保持水平。在图示位置时，线端 A 的速度为 \vec{v} ，加速度为 \vec{a} ，铰链 C 处于最高位置。试求该瞬时杆端点 D 的速度和加速度。



解：

轮 C 平面运动，速度瞬心 P 点

$$\omega = \frac{v}{R-r} \quad (\text{顺时针})$$

$$\alpha = \frac{a}{R-r} \quad (\text{顺时针})$$

$$v_O = PO \cdot \omega = \frac{Rv}{R-r}$$

$$v_C = PC \cdot \omega = \frac{2Rv}{R-r} \quad [3 \text{ 分}]$$

$$\alpha_O = \frac{Ra}{R-r}$$

选 O 为基点 $\vec{a}_C = \vec{a}_O + \vec{a}_{CO}^n + \vec{a}_{CO}^t$

杆 CD 作瞬时平动， $\omega_{CD} = 0$

$$v_D = v_C = \frac{2Rv}{R-r}$$

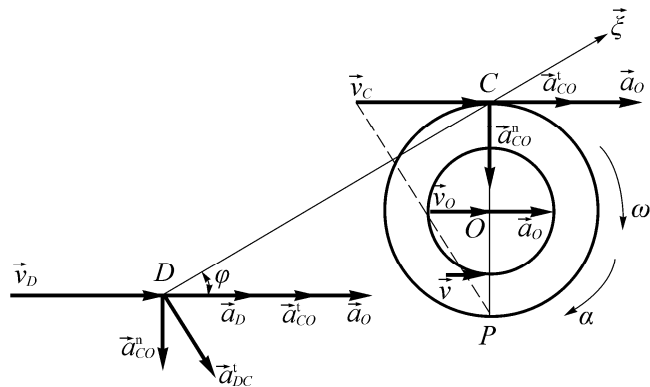
[8 分]

选 C 为基点 $\vec{a}_D = \vec{a}_C + \vec{a}_{DC}^t = \vec{a}_O + \vec{a}_{CO}^t + \vec{a}_{CO}^n + \vec{a}_{DC}^t$

$$\xi: a_D \cos \varphi = a_O \cos \varphi + a_{CO}^t \cos \varphi - a_{CO}^n \sin \varphi$$

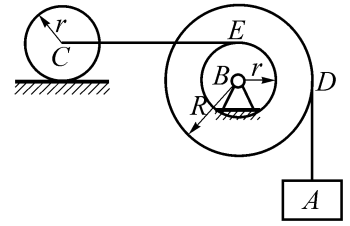
$$\text{得 } a_D = \left[\frac{2Ra}{R-r} - \left(\frac{\sqrt{3}Rv^2}{3(R-r)^2} \right) \right] \quad (\text{方向水平向右})$$

[15 分]



四、计算题（15 分）

在图示机构中，已知：匀质轮 C 作纯滚动，半径为 r ，质量为 m_3 ，鼓轮 B 的内径为 r ，外径为 R ，对其中心轴的回转半径为 ρ ，质量为 m_2 ，物 A 的质量为 m_1 。绳的 CE 段与水平面平行，系统从静止开始运动。试求：



- (1) 物块 A 下落距离 s 时轮 C 中心的速度与加速度；
- (2) 绳子 AD 段的张力。

解：研究系统： $T_2 - T_1 = \Sigma W_i$

$$\frac{m_3 v_C^2}{2} + \frac{1}{2} J_C \omega^2 + \frac{1}{2} J_B \omega^2 + \frac{m_1 v_A^2}{2} = m_1 g s \quad [5 \text{ 分}]$$

式中： $J_C = \frac{1}{2} m_3 r^2$, $J_B = m_2 \rho^2$

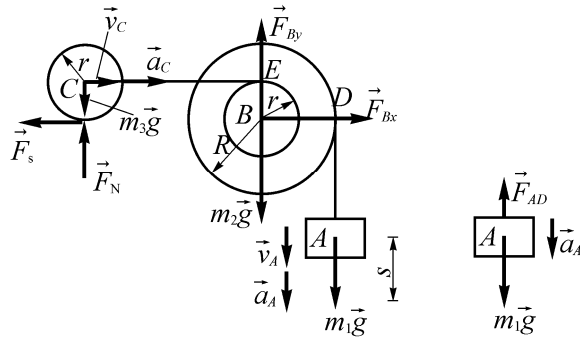
代入得： $v_C = 2r \sqrt{\frac{m_1 g s}{2m_1 R^2 + 2m_2 \rho^2 + 3m_3 r^2}} \quad [7 \text{ 分}]$

①式两边对 t 求导得： $a_C = \frac{2m_1 g r R}{2m_1 R^2 + 2m_2 \rho^2 + 3m_3 r^2} \quad [10 \text{ 分}]$

对物 A ： $m \vec{a} = \Sigma \vec{F}$ ，即：

$$m_1 a_A = m_1 g - F_{AD}$$

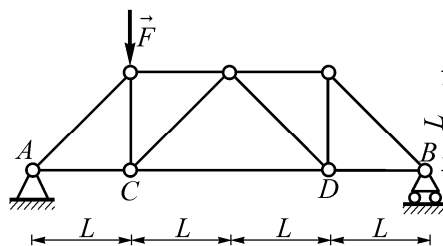
$$F_{AD} = m_1 g - m_1 a_A = m_1 g - \frac{m_1 R \cdot a_C}{r} \quad [15 \text{ 分}]$$



五、计算题（15 分）

在图示桁架中，已知：\$F, L\$。

试用虚位移原理求杆 \$CD\$ 的内力。



解：

去除 \$CD\$ 杆，代以内力 \$\bar{F}_{CD}\$ 和 \$\bar{F}'_{CD}\$，且

\$\bar{F}_{CD} = \bar{F}'_{CD}\$，设 \$ACHE\$ 构架有一绕 \$A\$ 之虚位移 \$\delta\theta\$，则构架 \$BDGF\$ 作平面运动，瞬时中心在 \$I\$，各点虚位移如图所示，且：\$\delta r_E = \sqrt{2}L\delta\theta\$，\$\delta r_H = \sqrt{5}L\delta\theta = \delta r_D\$

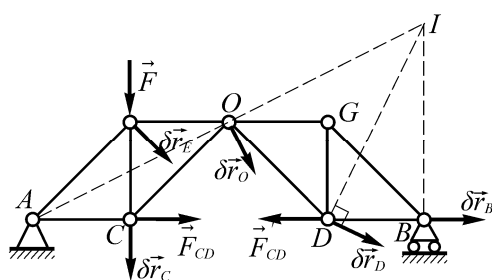
[4 分]

由虚位移原理有：

$$F\sqrt{2}L \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}\delta\theta - F'_{CD}\sqrt{5}L \cdot \frac{2}{\sqrt{5}}\delta\theta = 0 \quad [8 \text{ 分}]$$

由 \$\delta\theta\$ 的任意性，得：

$$F'_{CD} = \frac{F}{2} \quad (\text{拉力}) \quad [11 \text{ 分}]$$

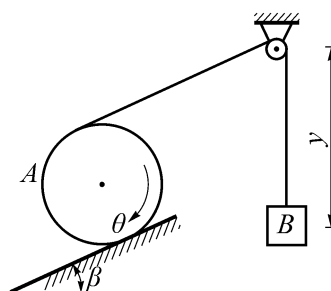


[15 分]

六、计算题 (15 分)

在图示系统中, 已知: 匀质圆柱 A 的质量为 m_1 , 半径为 r , 物块 B 质量为 m_2 , 光滑斜面的倾角为 β , 滑车质量忽略不计, 并假设斜绳段平行斜面。试求:

- (1) 以 θ 和 y 为广义坐标, 用第二类拉格朗日方程建立系统的运动微分方程;
- (2) 圆柱 A 的角加速度和物块 B 的加速度。



解:

以 θ 和 y 为广义坐标, 系统在一般位置时的动能和势能

$$T = \frac{1}{2} m_2 \dot{y}^2 + \frac{1}{2} m_1 (\dot{y} - \dot{\theta} r)^2 + \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} m_1 r^2 \right) \dot{\theta}^2$$

$$V = -m_2 g y + m_1 g (y - \theta r) \sin \beta \quad [8 \text{ 分}]$$

$$\frac{\partial T}{\partial \dot{\theta}} = -m_1 (\dot{y} - \dot{\theta} r) r + \frac{1}{2} m_1 r^2 \dot{\theta}, \quad \frac{d}{dt} \frac{\partial T}{\partial \dot{\theta}} = -m_1 (\ddot{y} - \ddot{\theta} r) r + \frac{1}{2} m_1 r^2 \ddot{\theta}$$

$$\frac{\partial T}{\partial \theta} = 0, \quad \frac{\partial V}{\partial \theta} = -m_1 g r \sin \beta$$

$$\frac{\partial T}{\partial \dot{y}} = m_2 \dot{y} + m_1 (\dot{y} - \dot{\theta} r), \quad \frac{d}{dt} \frac{\partial T}{\partial \dot{y}} = m_2 \ddot{y} + m_1 (\ddot{y} - \ddot{\theta} r)$$

$$\frac{\partial T}{\partial y} = 0, \quad \frac{\partial V}{\partial y} = -m_2 g + m_1 g \sin \beta \quad [12 \text{ 分}]$$

代入第二类拉格朗日方程得系统的运动微分方程

$$-(\ddot{y} - \ddot{\theta} r) + \frac{1}{2} r \ddot{\theta} - g \sin \beta = 0$$

$$m_2 \ddot{y} + m_1 (\ddot{y} - \ddot{\theta} r) - m_2 g + m_1 g \sin \beta = 0$$

由上解得:

$$\text{物块 } B \text{ 的加速度} \quad \ddot{y} = \frac{(3m_2 - m_1 \sin \beta)g}{3m_2 + m_1}$$

$$\text{圆柱 } A \text{ 的角加速度} \quad \ddot{\theta} = \frac{2m_2 g (1 + \sin \beta)}{(3m_2 + m_1)r} \quad [15 \text{ 分}]$$